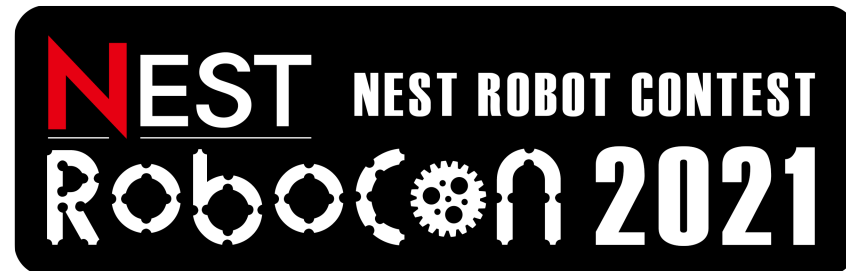


Kokohore! WanWan 2021

得点競技用ロボット
組立説明書
Ver.1(2021.6.13)



ステップ①

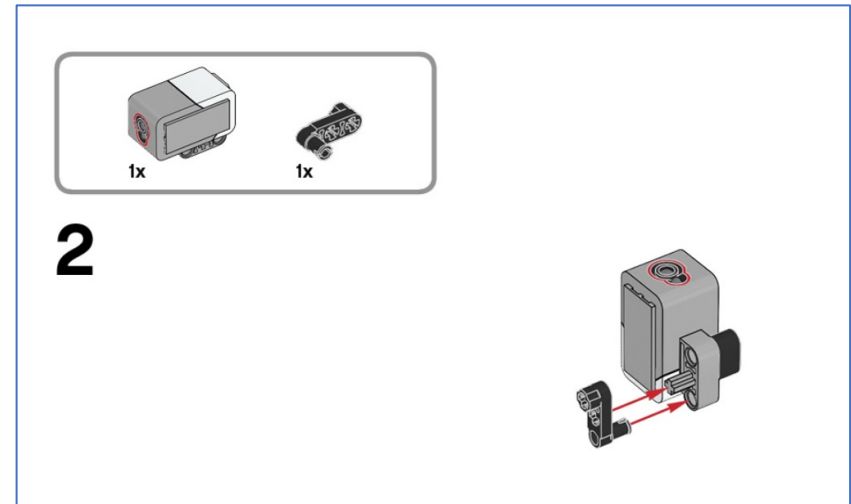
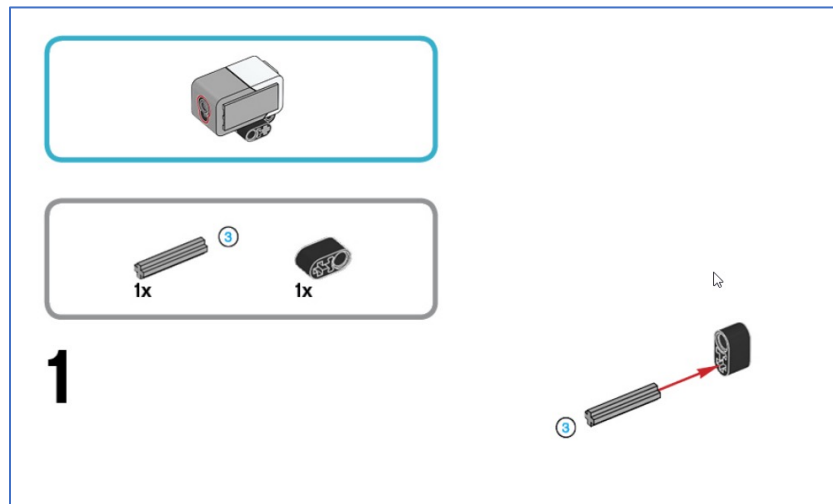
EV3のトレーニングロボットの製作



EV3の組立図を見て、
トレーニングロボット
を作りましょう。

ステップ②

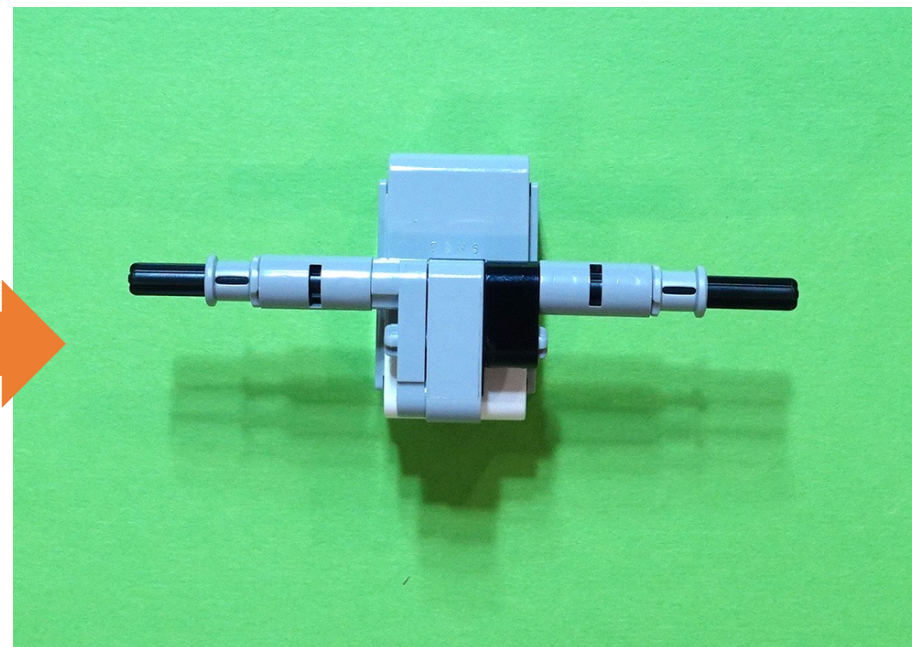
EV3組立図カラーセンサーの製作



EV3の組立図を見て、カラーセンサーを作りましょう。

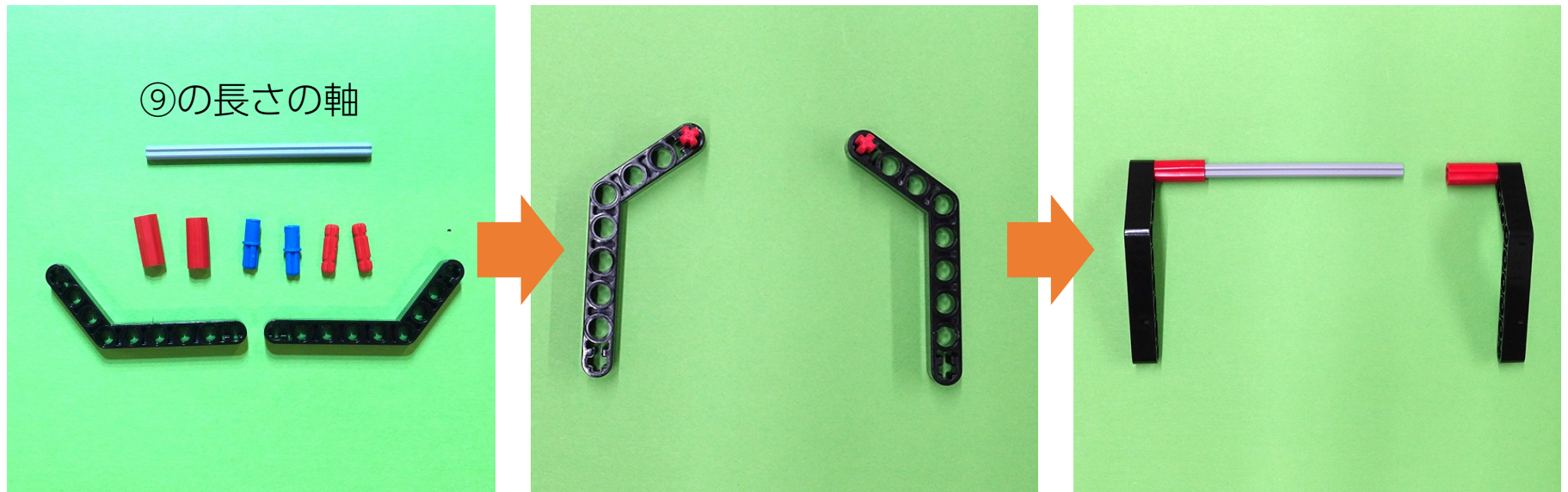
ステップ③

カラーセンサー部の製作



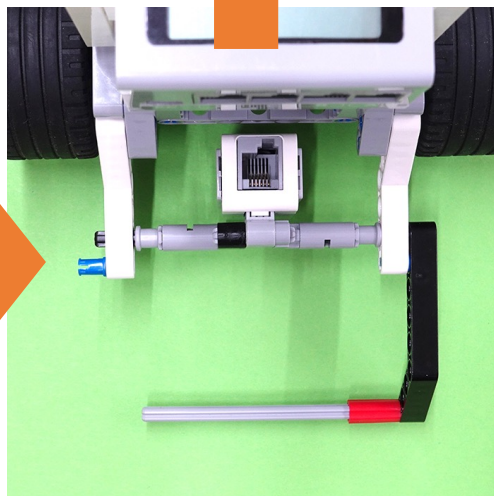
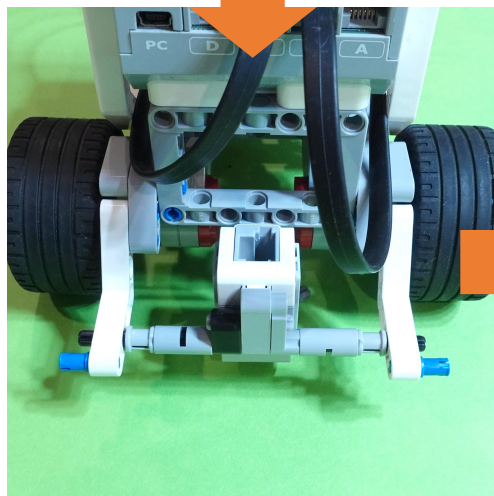
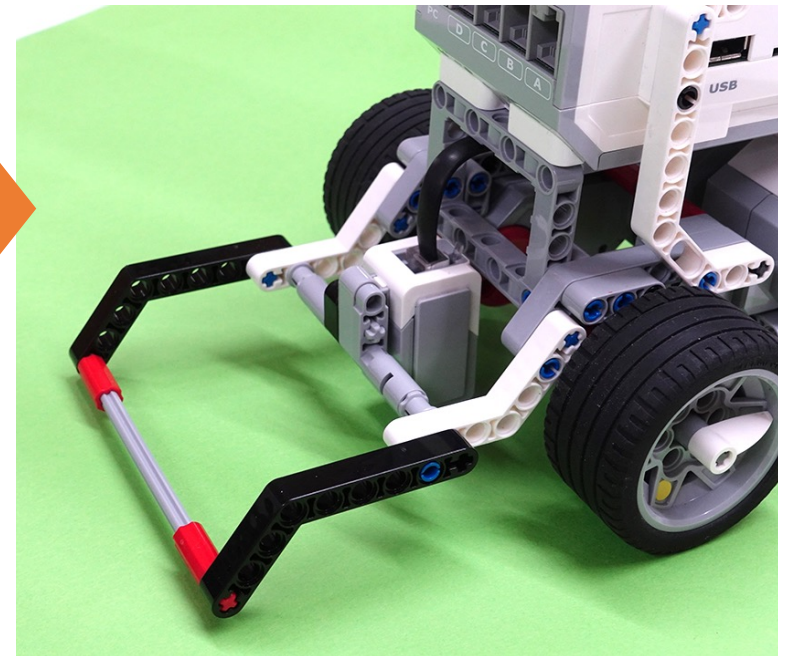
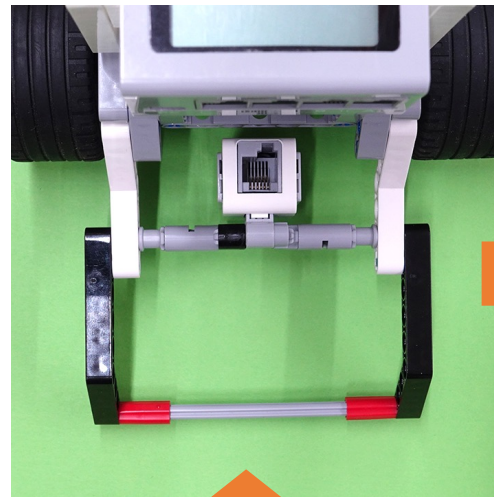
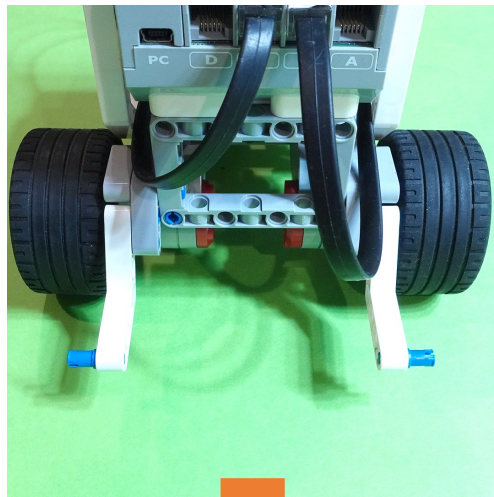
ステップ④

アーム部の製作



ステップ⑤

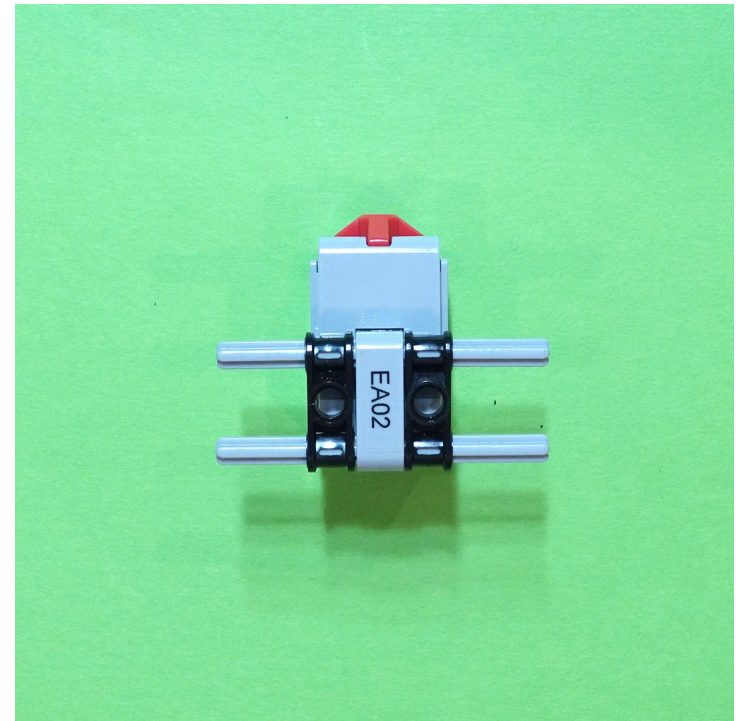
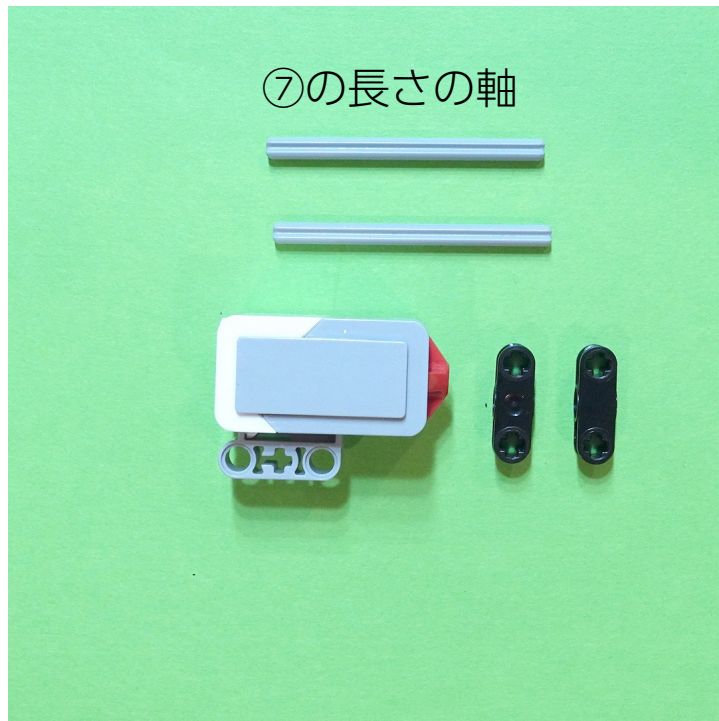
カラーセンサーとアームの取り付け



カラーセンサーの向きに注意
ポートは3に接続

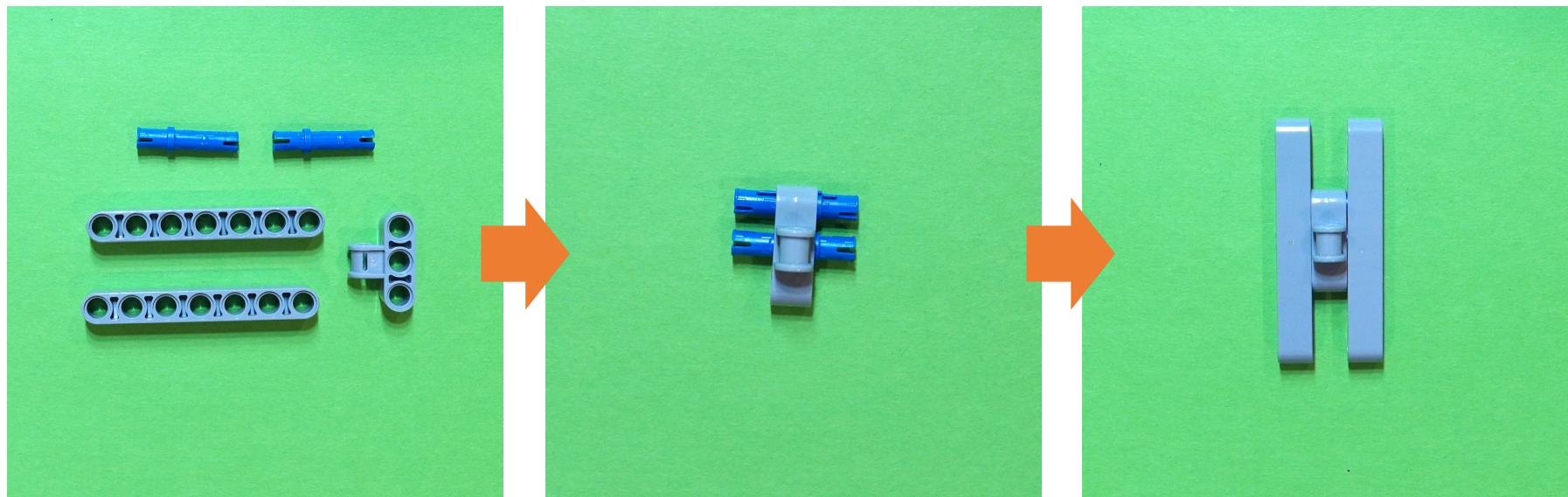
ステップ⑥

タッチセンサー部の製作①



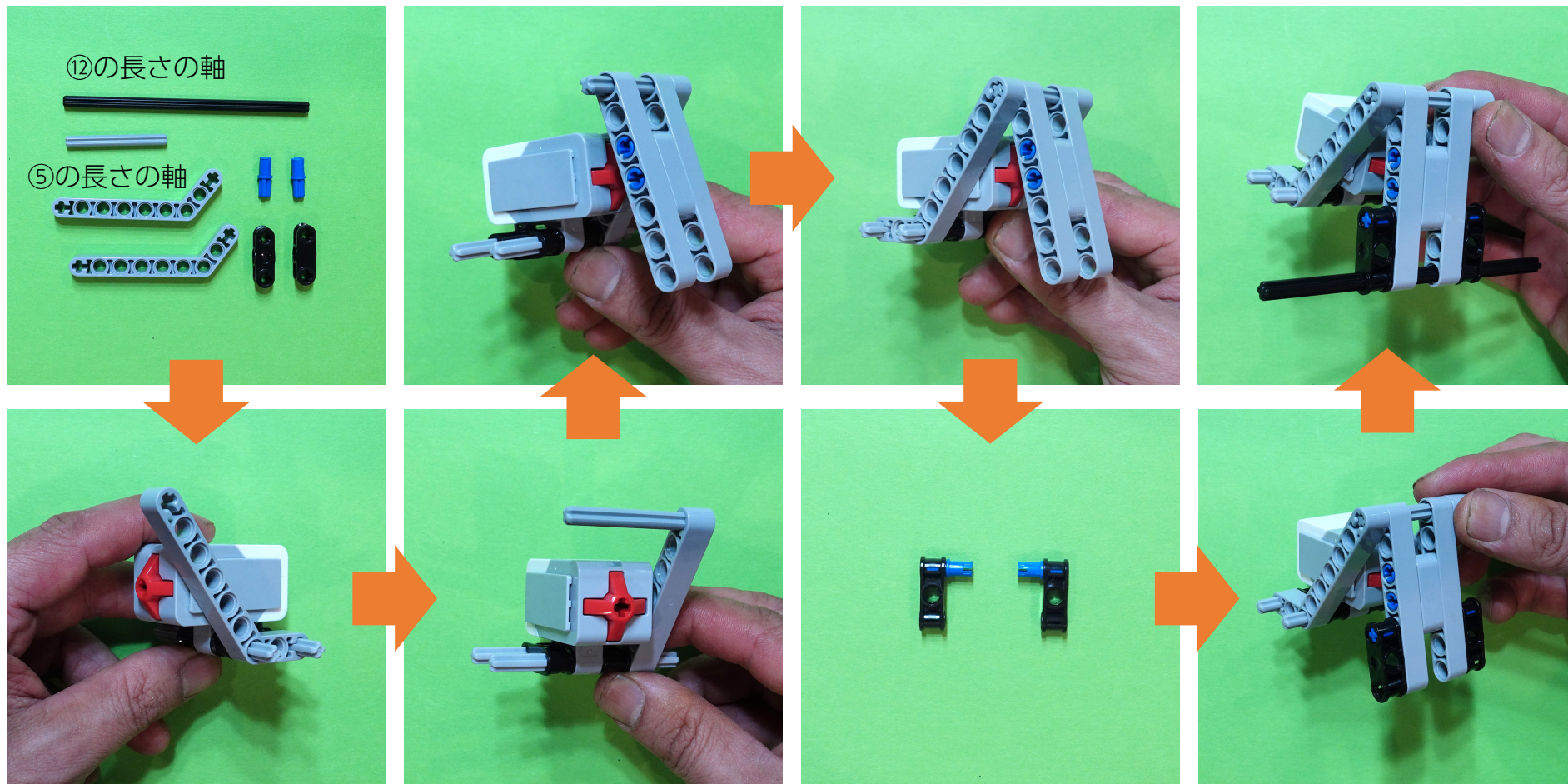
ステップ⑦

タッチセンサー部の製作②



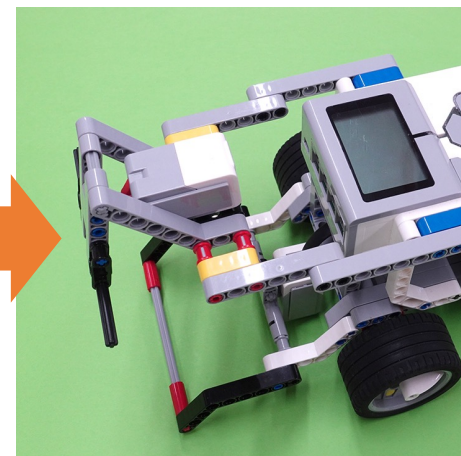
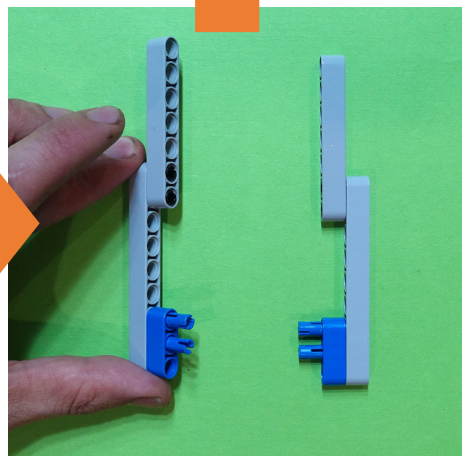
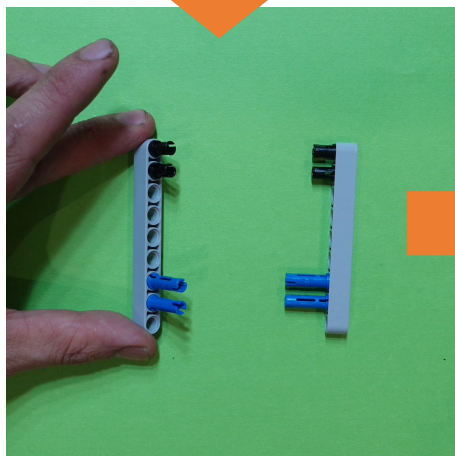
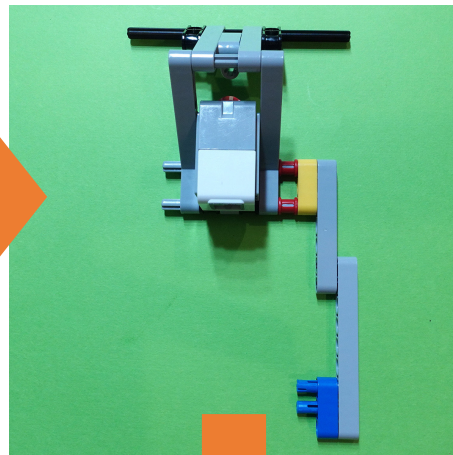
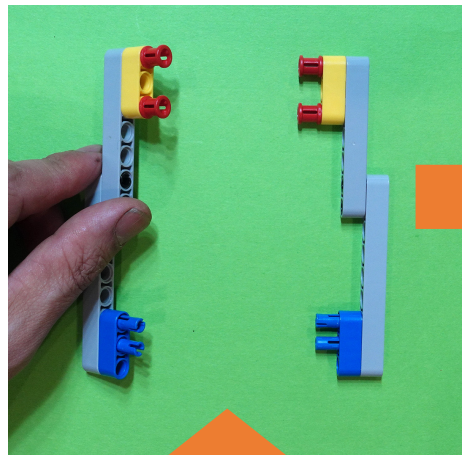
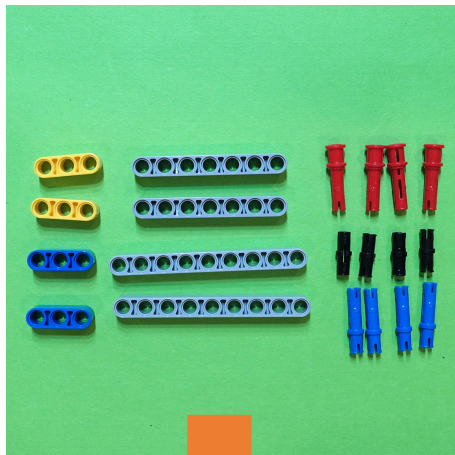
ステップ⑧

タッチセンサー部の製作③



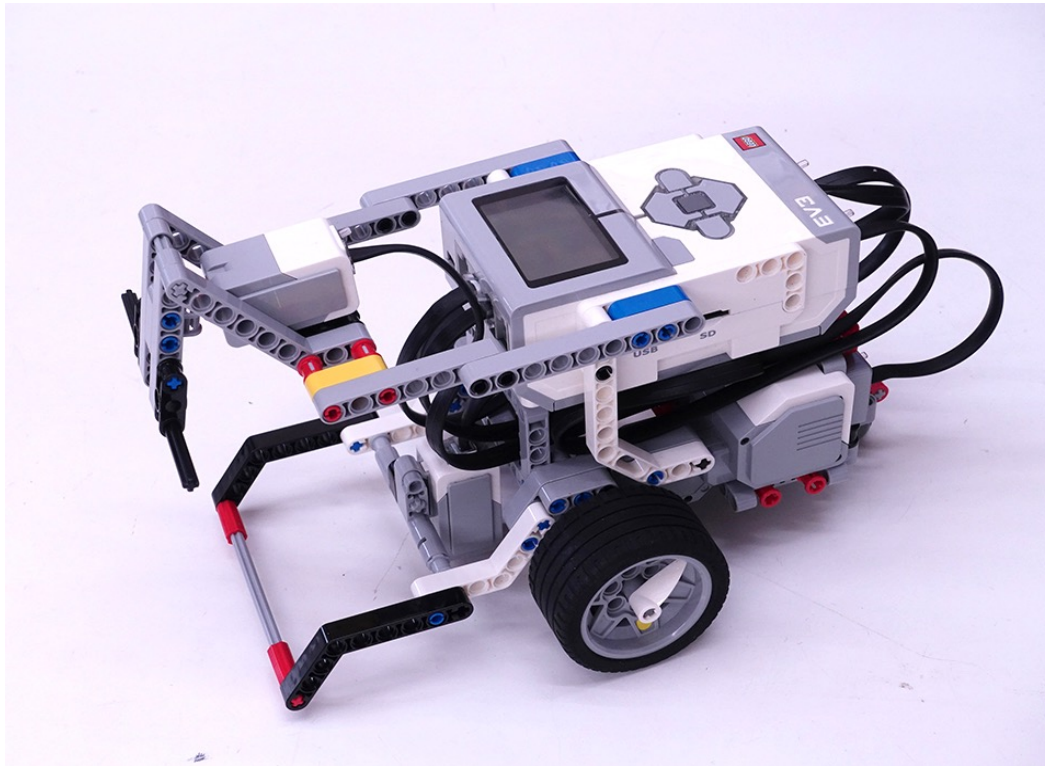
ステップ⑨

タッチセンサーの取り付け



ステップ⑩

得点競技用ロボットの完成



センサーの接続ポート

- ・ポート① タッチセンサー
- ・ポート③ カラーセンサー

モーターの接続ポート

- ・ポートC 右モーター
- ・ポートB 左モーター