



NESTロボコン2025



- 主催: NPO法人科学技術教育ネットワーク<NEST>
■開催日: 2025年8月24日(日)
■開催場所: 東京都立産業技術高等専門学校 品川キャンパス
■大会参加費: メンバー参加費1人1,100円+競技参加費1競技2,200円

<https://www.metro-cit.ac.jp/information/access/>

サッカーワールドクラス(WC)活動記録

所属	学年	氏名
活動期間	月 日 ~ 月 日	使用するロボットキット、ソフト

活動の目標

NESTロボコン2025 サッカーワールドクラス競技 開発計画 ①

■各課題についてどのように攻略するかを考えよう。「当初の戦略」は活動開始時に、「最終的な攻略法・工夫した点」は、達成できた時点で記入しよう。

どんなセンサーを何個、どこに付けるか？どんな機構(しくみ)を使うか？ロボットはどのような動きをするか？など、具体的に書きましょう。

課題	当初の戦略	最終的な攻略法・工夫	達成日
走行（走るための工夫）			/
ラインから出ない工夫(ライトウェイト)			/
壁対策(エントリー)			/
壁際傾斜対策			/
ボールを見つける工夫			/
ゴールへ入り込まない工夫			/
シュート機能			/
ドリブル機能			/

NESTロボコン2025 サッカーワールドクラス競技 開発計画 ②

課題	当初の戦略	最終的な攻略法・工夫	達成日
オウンゴール対策			/
転倒対策			/
リチウム系電池使用の場合 安全対策			/
			/
			/
			/
			/
			/
			/

開発日誌

活動日	月 日 ()		
(1)	今日の活動目標は何ですか？		
(2)	①今日の活動で解決できた問題がありますか？それはどういう問題ですか？		
	②その問題をどのように解決しましたか？		
(3)	今日の活動で、うまくいかなかった点(問題点)は何ですか？		
(4)	次回までにやっておくべきことは何ですか？		
次回活動日	月 日 ()	指導者サイン	

開発日誌

活動日	月 日 ()		
(1)	今日の活動目標は何ですか？		
(2)	①今日の活動で解決できた問題がありますか？それはどういう問題ですか？		
	②その問題をどのように解決しましたか？		
(3)	今日の活動で、うまくいかなかった点(問題点)は何ですか？		
(4)	次回までにやっておくべきことは何ですか？		
次回活動日	月 日 ()	指導者サイン	

開発日誌

活動日	月 日 ()		
(1)	今日の活動目標は何ですか？		
(2)	①今日の活動で解決できた問題がありますか？それはどういう問題ですか？		
	②その問題をどのように解決しましたか？		
(3)	今日の活動で、うまくいかなかった点(問題点)は何ですか？		
(4)	次回までにやっておくべきことは何ですか？		
次回活動日	月 日 ()	指導者サイン	

開発日誌

活動日	月 日 ()		
(1)	今日の活動目標は何ですか？		
(2)	①今日の活動で解決できた問題がありますか？それはどういう問題ですか？		
	②その問題をどのように解決しましたか？		
(3)	今日の活動で、うまくいかなかった点(問題点)は何ですか？		
(4)	次回までにやっておくべきことは何ですか？		
次回活動日	月 日 ()	指導者サイン	

開発日誌

活動日	月 日 ()		
(1)	今日の活動目標は何ですか？		
(2)	①今日の活動で解決できた問題がありますか？それはどういう問題ですか？		
	②その問題をどのように解決しましたか？		
(3)	今日の活動で、うまくいかなかった点(問題点)は何ですか？		
(4)	次回までにやっておくべきことは何ですか？		
次回活動日	月 日 ()	指導者サイン	

開発日誌

活動日	月 日 ()		
(1)	今日の活動目標は何ですか？		
(2)	①今日の活動で解決できた問題がありますか？それはどういう問題ですか？		
	②その問題をどのように解決しましたか？		
(3)	今日の活動で、うまくいかなかった点(問題点)は何ですか？		
(4)	次回までにやっておくべきことは何ですか？		
次回活動日	月 日 ()	指導者サイン	

NEST ROBOCON 2024 Kokohorei WanWant

ポチ公

W03-2

LEGO ビジュアル

警察犬のドーベルマンをイメージしました。
頭、肩、首、ピンと伸ばした尾がポイントです。
背のパーツ、センサーはなかなかの工夫を凝らしました。

LEGO 駆動部

小回りしやすい、お尻を見出しやすい
ようにつまみ（爪）を付けたりしており、
滑り運動も盛んになっています。

LEGO しっぽ

尻尾のバネ（フォーム）はそれ
を引っ張る勢いで一気に後退し、
尻尾の重さで戻り、しっぽは
30cm。
尻尾の重さで戻り、しっぽは
30cm。
尻尾の重さで戻り、しっぽは
30cm。

SIDE

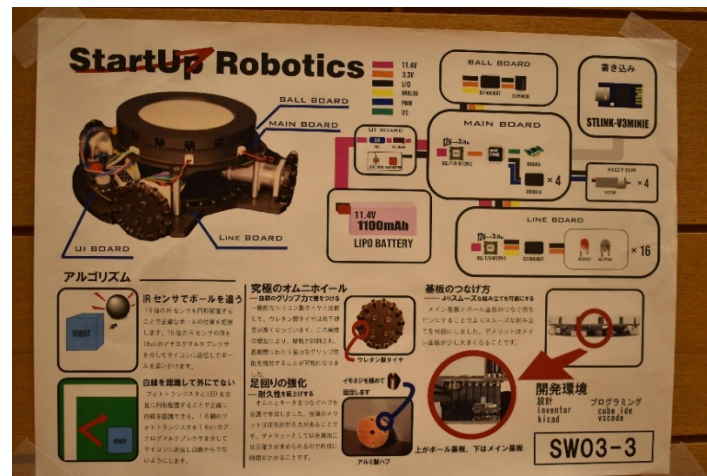
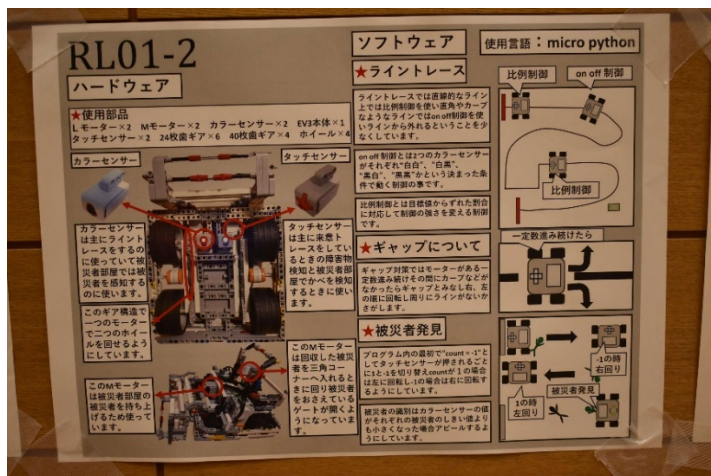
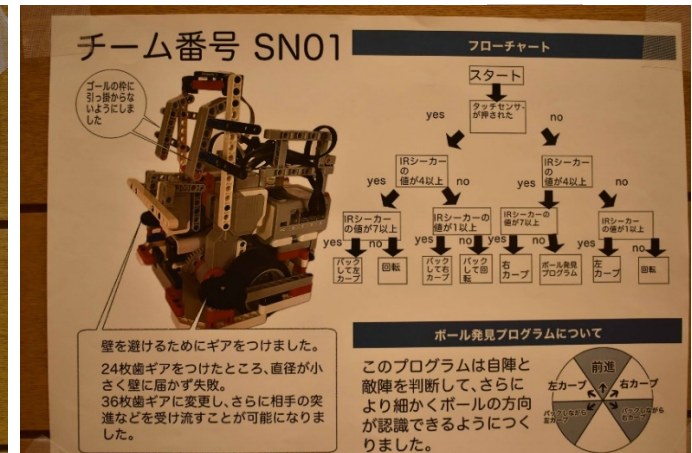
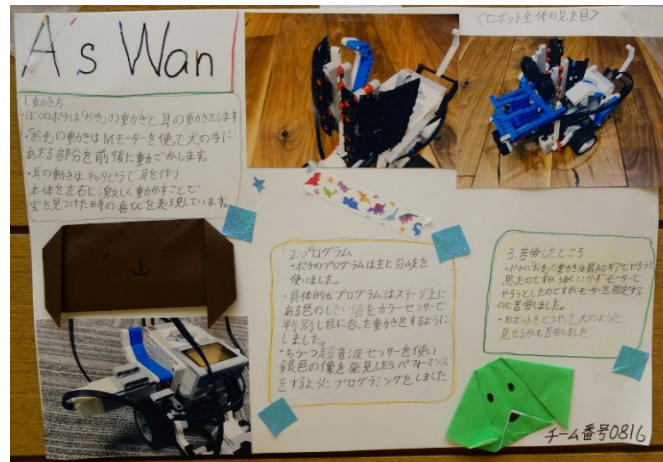
BACK

プログラムの工夫

壁外に出ないようにしています。
白線の間、壁、黒の壁を見つけたらすぐに
プログラムを組んでいます。
遠いところから白線の間を見つけたら、錯
覚センサーの範囲を拡大しています。
移動スピードを速くしています。

モーターの工夫

しっぽが、本物の犬のしっぽに似た動きをするよう
にしました。
しっぽを振るスピードを遅く設定することで、バ
フォーマンスを見やすくしています。



注3) 競技で同点となった場合、ポスター審査の得点で順位を決定する場合があります

π

「ロボットサッカー」 試合結果記録

第1試合		対戦チーム			
■自分のチームの戦力分析(ロボットについて気づいたこと)					
マシン1	オウン	前		後	
マシン2	ゴール	前		後	
■相手のチームの戦力分析(戦略、ロボット構造や動きの特徴)					
前半	—		後半	—	
※左側に自分のチームの得点を記入。			勝ち ・ 負け ・ 引き分け		
■反省点・改善点					
第2試合		対戦チーム			
■自分のチームの戦力分析(ロボットについて気づいたこと)					
マシン1	オウン	前		後	
マシン2	ゴール	前		後	
■相手のチームの戦力分析(戦略、ロボット構造や動きの特徴)					
前半	—		後半	—	
※左側に自分のチームの得点を記入。			勝ち ・ 負け ・ 引き分け		
■反省点・改善点					

●オウンゴール: オウンゴールした回数を前・後半別に記入 ●故障: 故障ロボットとして退場した回数

第3試合		対戦チーム			
■自分のチームの戦力分析(ロボットについて気づいたこと)					
マシン1	オウン	前		後	
マシン2	ゴール	前		後	
■相手のチームの戦力分析(戦略、ロボット構造や動きの特徴)					
前半	—		後半	—	
※左側に自分のチームの得点を記入。			勝ち ・ 負け ・ 引き分け		
■反省点・改善点					
第4試合		対戦チーム			
■自分のチームの戦力分析(ロボットについて気づいたこと)					
マシン1	オウン	前		後	
マシン2	ゴール	前		後	
■相手のチームの戦力分析(戦略、ロボット構造や動きの特徴)					
前半	—		後半	—	
※左側に自分のチームの得点を記入。			勝ち ・ 負け ・ 引き分け		
■反省点・改善点					

結果	勝	敗	分	順位	チーム中	位	自己得点記録	点
----	---	---	---	----	------	---	--------	---

競技会をふり返って

競技会名	NESTロボコン サッカーワールドクラス競技		
開催場所	東京都立産業技術高等専門学校 品川キャンパス		
チームメンバー			
試合結果	勝	敗	分
	チーム中		位

(1) 競技結果についてどう思いますか？

(2) ① どのような戦略で競技に臨みましたか？

② その戦略はうまくいきまいたか？いかなかったとしたら、それはなぜですか？

(3) 競技会開始から終了までの間に、ロボットのどんな点を改良しましたか？

(4) 他チームのロボットで、構造やメカニズム、動き、プログラムに関して、どんな点が参考になりましたか？

(5) ロボットの構造やプログラムで改善したい点は何ですか？

(6) ロボット開発に関して、疑問点やさらに知りたい点は何ですか？

(7) 自分のチームのチームワークやマナーについて、どう思いましたか？

(8) ロボット以外のことで、他チームや審判から学んだことは何ですか？

(9) 今回の競技会に出場して何を学びましたか？自分の得たもの、反省点、改善点を中心に、感想や意見、疑問をまとめておこう。
